مقایسه کار کرد شبکههای عصبی مرسوم برای بر آورد تخلخل در یکی از میدانهای نفتی جنوب خاوری ایران

فرشاد توفیقی، گروه مهندسی نفت و معدن، دانشگاه بینالمللی امام خمینی، قزوین پرویز آرمانی*، گروه زمین شناسی، دانشگاه بینالمللی امام خمینی، قزوین علی چهرازی، مدیریت طرحهای اکتشافی، شرکت نفت فلات قاره ایران، تهران اندیشه علیمرادی، گروه مهندسی نفت و معدن، دانشگاه بینالمللی امام خمینی، قزوین armani@sci.ikiu.ac.ir

چکیدہ

در صنعت نفت از هوش مصنوعی برای شناسایی روابط، بهینهسازی، برآورد و ردهبندی تخلخل بهره گیری می شود. یکی از مهم ترین مراحل ارزیابی پارامترهای پتروفیزیکی مخزن، شناسایی ویژگیهای تخلخل است. هدف اصلی این پژوهش مقایسه درستی و تعمیم پذیری سه شبکه عصبی چند لایه پیش خور (MLFN)، شبکه تابع شعاع مبنا (RBFN) و شبکه عصبی احتمالی (PNN) برای برآورد تخلخل با بهره گیری از ویژگیهای لرزهای است. در این راستا، دادههای زمین شناسی ۷ حلقه چاه یک میدان نفتی فراساحلی هندیجان در شمال باختری حوضه خلیج فارس مورد ارزیابی قرار گرفت. امپدانس آکوستیک با بهره گیری از روش وارونگی مبتنی بر مدل برآورد شد و سپس شبکههای عصبی یاد شده با بهره گیری از ویژگیهای لرزهای بهینه طراحی شده و با روش رگرسیون گام به گام مورد ارزیابی قرار گرفت. امپدانس آکوستیک برای برآورد تخلخل خوب عمل نمیکند. PNN از بهترین دقت کارکرد در درونیابی تخلخل برخوردار است، اما تعمیم پذیری MBFN بهتر است.

واژههای کلیدی: بر آورد تخلخل، باز گردانی لرزهای، MLFN، MLFN، اواژههای کلیدی

پیشگفتار

هوش مصنوعی یک ابزار ریاضیاتی بر پایه پردازش موازی است که امروزه، بهره گیری از آن در صنعت نفت برای شناخت روابط غیرخطی، بهینهسازی، برآورد پارامترهای کمی و همچنین، دستهبندی پارامترهای کیفی نیز رواج بسیاری یافته است [۵، ۹، ۱۵]. بهره گیری از این روش باعث افزایش دقت کار و کاهش هزینه و زمان می شود [۱].

تخلخل یکی از مهمترین ویژگیهای پتروفیزیکی سنگ مخزن است، چرا که در محاسبات حجمی نفت موجود در مخزن [۳]، محاسبات اشباع سیالات، توصیف مخزن [۸]، شناسایی واحدهای جریانی در محیطهای ناهمگن [۱۲]، بررسیهای اقتصادی پروژه [۷]، بهعنوان یکی از مهمترین پارامترهای مخزنی در نرمافزارهای شبیهساز [۲۶]، مشخص کردن فشار نقاط مختلف مخزن به منظور کاهش خطر حفاری [۱۳] و همچنین، تعیین الگوهای جریان هیدروکربن های مختلف [۱۰ و ۱۸] کاربرد دارد. در آغاز تخلخل از راه بررسی مستقیم مغزه تهیهشده در آزمایشگاهها مانند وزنکردن مستقیم نمونه، قوطهوری، روشهای نوری، اسکن توموگرافی کامپیوتری و روش انبساط گازی بهدست می آمدند که اگرچه این روش ها دقیقترین و قابل اعتمادترین روشها هستند اما نیازمند صرف زمان و هزینه بسیار بوده و از طرفی، اطلاعات بهدست آمده از این روشها گسسته میباشند. از اینرو، از روشهای چاهنگاری استفاده کردند. در این روش، از نموارهای چگالی، صوتی، نوترون و در مراحل پیشرفتهتر نیز از نمودارهای رزونانس مغناطیسی هستهای استفاده می شود که چون روش غیرمستقیم است، نسبت به روش مستقیم دقت کمتری دارد اما دارای پیوستگی اطلاعات است. اما نکتهای که در مورد روش های یادشده باید توجه داشت این است که این روشها نیازمند صرف زمان و هزینه بسیار برای حفر چاه است [۱۷].از اینرو، امروزه استفاده از هوش مصنوعی برای افزایش دقت کاوشهای سطحی بدون نیاز به حفر چاه گسترش یافته است. از برتریهای روش پیشنهاد شده نیز میتوان به پیوستهبودن دادههای بهدست آمده اشاره کرد. البته دادههای بهدست آمده تنها در محل چاه و پیرامون آن درست است [۸]. امروزه برای مدلسازی سهبعدی، افزون بر دادههای چاهنگاری، از دادههای لرزهای سهبعدی نیز بهرهگیری میشود. دادههای لرزهای، سریهای زمانی سهبعدی میباشند که زمان عبور موج در هر بخش از سازند را نشان میدهند [۴]. در هنگام برداشتهای لرزهای امواجی با فرکانس بالا میرا می شوند که در مدلسازی سهبعدی کوشش می شود با بهره گیری از دادههای چاهنگاری، از جمله نمودار صوتی، این دادههای لرزهای احیا و شبیهسازی شوند و سیس با بهرهگیری از موجک استخراج شده به مدلسازی بازگردانی ویژگی های پتروفیزیکی زیرسطحی از جمله سرعت موج برشی،ٔ سرعت موج فشردگی^۵و امپدانس صوتی ویژه (که توسط ضرب چگالی در سرعت امواج لرزهای نیز بهدست مي آيد) نيز يرداخته مي شود [۲۲].

امپدانس صوتی یکی از مهمترین نشانگرهای لرزهای است که با ویژگیهای پتروفیزیکی به ویژه تخلخل رابطهای معنادار دارد و بهصورت پلی ارتباطی میان ویژگیهای پتروفیزیکی و ویژگیهای کشسان^۹است [۱۴ و ۱۸]. نشانگرهای لرزهای اطلاعات لرزهای هستند که بهصورت مستقیم و غیرمستقیم از راه انجام روابط ریاضیاتی پیچیده برروی داده لرزهای ایجاد میشوند [۳۳]. در نتیجه استخراج دادهها از نشانگرهای لرزهای کمک شایانی در برآورد ویژگیهای فیزیکی مخزنها میکند [۶]. همچنین، لازم به یادآوری است که در بسیاری از مواقع بهدلیل ناهمگن بودن منطقه، چه بهصورت عمودی و

Shear Wave Velocity (VS)

Computerized Tomography Scan (CT Scan)

Nuclear Magnetic Resonance (NMR)

Inversion

Pressure Wave Velocity (VP)

Elastic

چه بهصورت افقی، ایجاد رابطهای عددی میان امپدانس صوتی و تخلخل با روش های مرسوم آماری و بدون بهرهگیری از هیچگونه تابعی نیز امکانپذیر ناست. بنابراین، برای برآورد تخلخل نیاز به یک مدل سطح بالا و هوشمند است [۲].

پرکاربردترین زمینه مطالعاتی هوش مصنوعی با بهره گیری از امپدانس صوتی، برآورد و ارزیابی ویژگیهای پتروفیزیکی مانند تخلخل، تراوایی، اشباع آب، حجم شیل، میزان آب موجود و در نتیجه، شناسایی واحدهای جریانی در محیطهای ناهمگن است [۱۱]. هدف اصلی از این پژوهش مقایسه دقت و تعمیم پذیری سه مدل مرسوم شبکه عصبی، یعنی شبکه عصبی پیش خور چند لایه، شبکه تابع شعاع مبنا و شبکه عصبی احتمالی در برآورد تخلخل با بهره گیری از امپدانس صوتی و سایر نشان گرهای لرزهای بهدست آمده از برازش گامبه گام در سازند آسماری است.

روش کار

این پژوهش، یک پژوهش داده محور است که شامل دادههای زمین شناسی ۷ چاه موجود در یکی از میدانهای نفتی ایران واقع در شمال باختری خلیج فارس است (شکل ۱). این میدان از نظر ساختاری یک تاقدیس کوچک با روند شمالی-جنوبی است [۲۴]. دو چاه 1_HD و 6_HD بر پایه جایگاه جغرافیایی آنها به عنوان دادههای ناشناخته در نظر گرفته شده اند (شکل ۲). هدف از بهره گیری از چاههای 1_HD و 6_HD بیز به تر تیب شناسایی دقت و قدرت تعمیم پذیری مدلهای مورد نظر است. در این پژوهش، سازند آسماری مورد بررسی قرار گرفت. شمار نقاط اطلاعاتی از ۲۵ تا ۳۰ عدد بود.



شکل ۱ جایگاه میدان نفتی مورد بررسی [۲۷]

'Flow Units

Multi-layer Feed Forward Neural Network (MLFN)

^rRadial Basis Function Network (RBFN)

^{*}Probabilistic Neural Network (PNN)



شکل ۲ جایگاه چاههای نفتی مورد بررسی

این پژوهش بر کاربرد تکنیک شبکه عصبی مصنوعی در برآورد تخلخل سازند آسماری با بهره گیری از نشان گرهای لرزهای پس از برانبارش و دادههای چاهنگاری استوار است. نمودارهای تخلخل، صوتی و چگالی برای همه چاهها و دادههای تصحیح برداشت 'تنها در چاههای 6_HD و HD موجود بود.

نخستین گام برای آمادهسازی دادههای ورودی هم حوزه نمودن آنها بود، چرا که دادههای چاهنگاری ماهیت مکانی و دادههای لرزهای ماهیت زمانی دارند. بدین منظور با بهره گیری از دادههای تصحیح برداشت به عنوان یک تابع زمان – عمق، تمامی دادههای چاهنگاری به حیطه زمان منتقل شد. پس از آن با بهره گیری از فرآیند همبستگی (تطابق) دستی، سعی در افزایش همبستگی به منظور قرار گرفتن ضرایب بازتاب ^۲در محل درست خود و همچنین، استخراج موجک میانگین برای ساخت ردلرزههای مصنوعی در محل چاهها انجام گرفت. باید خاطرنشان شد که در تطابق دستی کوشش شده است که در ابتدا با جابه جایی و سپس با ایجاد کشیدگی و فشردگی در دادههای جدید ایجاد شده بیشترین تطابق انجام گیرد.

در این پژوهش از روش بازگردانی برپایه مدل^۳برای مدلسازی بازگردانی امپدانس صوتی در کل پیکره سهبعدی سازند آسماری بهره گیری شد. در بازگردانی بر پایه مدل کوشش می شود که در آغاز یک مدل زمین شناسی، به عنوان مدل اولیه، ساخته و سپس به مقایسه آن با داده های لرزهای واقعی پرداخته شود. شکل ۳ اساس نظریه بازگردانی بر پایه مدل به صورت شمای عملیاتی را نشان داده شد.

- Check Shot Data
- Reflection Coefficient (RC)

^wModel based Inversion



شکل ۳ شمایی عملیاتی از نظریه بازگردانی برپایه مدل [۲۲]

در آغاز پیش از انتخاب نشان گرهای چندگانه بهینه، باید دادههای ورودی را نسبت به هر چاه مورد بررسی و ارزیابی قرار داد. از اینرو از تکنیک "پنهان کردن" بهره گیری شد. این روش به این صورت است که چاه موردنظر (در پژوهش های آینده نشان گرها و نقاط اطلاعاتی) نیز نادیده گرفته می شود و با بهره گیری از دیگر چاهها به برآورد آن چاه پرداخته می شود. هر چه دقت کار کمتر و یا به عبارت دیگر، خطای بررسی بیشتر باشد، چاه مورد نظر باعث ناپایداری مدل سازی می شود. پس همان گونه که در شکل ۴ نشان داده شد، دادههای چاه TD باعث ناپایداری مدل سازی می شود، بنابراین دادههای این چاه از دسته دادههای آموزشی نیز حذف شد.



شکل ۴ نتیجه ارزیابی دادهها بر پایه چاهها

در این پژوهش از روش برازش گام به گام برای انتخاب تعداد بهینه نشانگرهای چندگانه بر پایه نشانگرهای تکی، بهرهگیری شد. در این روش ابتدا تک نشانگری که دارای کمترین خطای برآورد تخلخل است انتخاب شده و سپس کوشش شد با بهرهگیری از روش آزمون و خطا به جست و جو جفت نشانگری که دارای کمترین خطای برآورد باشد، پرداخته شود. این فرآیند تا رسیدن به بیشترین تعداد نشانگرها نیز ادامه مییابد. برتری این روش، سرعت بالا در پردازش است که البته از کاستیهای این روش میتوان به از دست دادن بهترین جفت نشانگرهایی که ممکن است دارای خطای بالا در برآورد تخلخل به صورت تکی می باشند نیز اشاره کرد. نیاز به یادآوری است که منظور از خطا در این بخش، خطای جذر میانگین مربعات است و شمار ۱۶۰ نشانگر مورد بررسی قرار گرفت.

شبكه عصبى مصنوعى

شبکه عصبی مصنوعی و یا سیستم پیوندگرا، یک سیستم محاسباتی مبهم است که از شبکه عصبی زیستی الگوبرداری شده است. به علت مبهم بودن کارکرد و محاسبات انجام گرفته در آن، این سیستم را به اصطلاح جعبه سیاه می نامند [۱۶]. شبکه عصبی پیش خور چندلایه یا MLFN، یک شبکه عصبی کلاسیک بوده که به عنوان یک شبکه چندلایه ادراکی ^تنیز نام برده می شود. این مدل قابلیت حل مشکلات غیر خطی را دارد که البته از کاستی های آن نیز می توان وابستگی بیش از حد جواب پایانی به حدس اولیه وزن های تنظیم شده اشاره کرد. در شکل ۵ نیز ساختار شبکه چند لایه با M ورودی و تعداد کاتا گره^۳



شکل ۵ شمای عملیاتی از شبکه MLFN با M ورودی و K گره [۲۱]

'Black Box 'Multi-layer Perceptron (MLP) 'Neuron همواره نخستین لایه در MLFN نیز لایه ورودی و آخرین لایه نیز لایه خروجی نامیده می شود. لایه های موجود در بین لایه های ورودی و خروجی نیز لایه های نهان نامیده می شوند که شمار آن ها می تواند از یک تا هر مقداری باشد که یک عدد لایه نهان با تعداد بهینه گره وجود دارد. در بیشتر مواقع، برای بررسی موارد مطالعاتی با تعداد محدود نقاط اطلاعاتی و یا برای روابطی که دارای ویژگی های محدود و نامحدود می باشند، مدل سه لایه ای نیز پاسخ گو است [۲۰]. ورودی های شبکه MLP نیز برداری با M نشان گر است که مقدار آن به صورت [x1j, x2j,,xMj] است که در آن N,... , ۱= و یا به دیگر سخن، تعداد نمونه های لرزه ای است. خروجی حاصل از لایه اول با اعمال وزن به ورودی به صورت رابطه ۱ نوشته می شود.

$$y(1)kj = \sum_{i=0}^{M} W(1)ki.xij = W^{(1)T}.xj, k = 1, 2,000, k$$

$$y(2)j = \sum_{k=0}^{k} W(2)ki.z(1)kj = Wj^{(2)T}.zj^{(1)}, j = 1, 2, ..., N$$
(1)

همچنین، ورودی لایه نهان یک مدل سه لایهای نیز بهصورت رابطه ۲ نوشته میشود:

$$y(2)j = \sum_{k=0}^{k} w(2)ki.z(1)kj = wj^{(2)T}.zj^{(1)}, j = 1, 2, ..., N$$
(Y)

که در رابطه ۲ نیز Z⁽¹⁾kj نیز خروجی حاصل از لایه اول است. در شبکههای MLP یکی از پر کاربردترین توابع تحریک^۱ نیز تابع Logistic است که خروجی آن را بین ۱+ و ۱- نیز محدود میکند. رابطه ریاضیاتی ان در رابطه ۳ نشان داده شده است:

$$f(x) = \text{Logist}(x) = \frac{1}{1 + \exp(-x)}$$
(7)

خروجی پایانی شبکه MLP با دو لایه را که در شکل ۴ نمایش داده است نیز می توان به صورت رابطه ۴ نوشت:

$$z(2)j = f^{2}(w^{(2)T}.f^{(1)}(w^{(1)T}.xj))$$
(*)

وزن شبکه براساس خطای پسا انتشاری که توسط الگوریتم محاسبه میشود، تعیین میشود. به ا ((w^{(1)T}.xj) z(2) ین صورت که با افزایش و کاهش اوزان مختلف کوشش میشود که خطای برآورد به کمترین مقدار خود برسد [۲۱].

شبکه شعاع مبنا (RBF) برای درونیابی دسته دادههایی در فضای غیرخطی طراحی شده است [۲۰]. در مدلسازی ریاضیاتی، شبکه تابع شعاع مبنا نیز یک شبکه عصبی مصنوعی پیشخور ^۲با تابع تحریک شعاع مبنا است که بر پایه تئوری منظمسازی^۳

Activation Function

Feed Forward

Regularization

و از تابع گاووسی بهعنوان تابع تحریک اصلی نیز بهره گیری میکند که در آن از فواصل بهعنوان "نشان گر فضایی" بهرهبرداری می شود [۱۹]. فرض کنید دو نمونه Si و Si وجود داشته باشد، می توان آن ها را به یک نمونه ناشناخته Xn مرتبط کرد به طوری که Xn به صورت شکل ۶ تعریف شده باشد.



شکل ۶ برآورد نمونه ناشناخته Xn توسط دو نمونه Si و Si [۲۱]

RBF نیز همانند شبکه عصبی احتمالی برای هر داده آموزشی یک وزن شناسایی میکند که تمامی وزنها توسط تابع گاوس در نشانگرهای فاصله ضرب میشوند. بنابراین خواهیم داشت:

$$y = \sum_{i=1}^{n} W_i . \varphi_i \tag{(a)}$$

در رابطه ۵، باید توجه داشت که در برخی از منابع از g بهجای φ استفاده می شود. توابع غیرخطی φj نیز توابع "پایه" نامیده می شوند. از نظر ریاضیاتی، تابع پایه عبارت است از :

$$\varphi jk = \exp\left[\frac{-d^2 jn}{\sigma^2}\right], djn = [Xn - sj]$$
 (9)

که در رابطه ۶ نیز σ، پارامتر سیگما و یا بهعبارت دیگر، پارامتر هموارسازی^۳است. باید توجه شود که ^{۳۵} نیز فاصله مقیاسی بین نمونهای مجهول یعنی Xn و نقطه اطلاعاتی معلوم Sj است. پس برخلاف مدل PNN، پارامتر هموارکننده بر مقیاس تأثیرگذار است. پس تابع شعاع مبنا یک تابعی است که با فاصله گرفتن از مرکز، یکنواختی پاسخ آن کاهش مییابد

Gaussian Function Basis Smoothing [۲۵]. خروجی شبکه، یک ترکیب خطی توابع شعاع مبنا ورودی و پارامترهای نورون است که محاسبات برآورد پارامتر مورد نظر نیز بهصورت زیر نوشته میشود:

$$y(Xa) = \sum_{j=1}^{n} Wj.\varphi nj, n = 1, 2, ..., M$$
 (V)

که در رابطه ۷، Xn تعریف نشده و M نیز شمار پارامترهای تعریف نشده است. از این رو، Wj یک وزن بر پایه فاصله بین نقطه مورد نظر و نقاط آموزشی است.

شبکه عصبی احتمالی در اختصار PNN یک شبکه عصبی است که با اعمال پنجره پارزن^۱ بر داده ها نیز عمل می کند. از شبکه PNN همواره می توان برای بر آورد داده های پیوسته و یا گسسته و همچنین برای مشخص کردن رابطه میان داده های ورودی و خروجی، به عنوان یک روش سریع و مطمئن بهره گیری کرد. اگر بردار Xi به عنوان ورودی شبکه PNN تعریف شده باشد در آن صورت خروجی (On(xi) نیز از طریق جمع خطی n نقطه اطلاعاتی در بخش آموزش بر پایه رابطه ۸ نیز به دست می آید.

$$On(xi) = \frac{\sum_{i=1}^{n} Oni .\exp(-D(x, Pxi))}{\sum_{i=1}^{n} \exp(-D(x, xi))}$$
(A)

که در رابطه ۸ (D(x, xi فاصله بین داده ورودی x با هر یک از دادههای آموزشی آن است که از طریق رابطه ۹ نیز بهدست میآید.

$$D(x,xi) = \sum_{j=1}^{k} \left(\frac{xj - xij}{pj}\right)^2 \tag{9}$$

که در رابطه ۹، k تعداد نقاط اطلاعاتی ورودی است و همچنین، pj فاکتور مقیاس فاصله^۲برای هر یک از نشانگرهای ورودی است که تنها پارامتر PNN است که نیاز به تنظیم شدن دارد. این شبکه در مقایسه با دیگر شبکههای عصبی مصنوعی، مانند MLP که دارای پارامترهای بسیاری برای تنظیم شدن هستند، بسیار راحت تر، سریع تر و مؤثر تر تنظیم می شود [۲۱]. مقدار بهینه jq در شرایط کمترین مقدار خطا نیز به دست می آید که در این حالت، نمونه موردنظر خارج شده و کوشش می شود که با بهره گیری از دیگر نمونه ها به بر آورد نمونه مورد نظر پرداخته شود و سپس با تکرار این فرآیند برای دیگر

Parzen Window

^vDistance Scale Factor

نمونهها، به تعیین خطا به وسیله میانگین گیری از خطاها پرداخته میشود [۲۳] که البته لازم به یادآوری است که در این پژوهش از روش ارزیابی چاهبهچاه بهرهگیری شد.

یافتهها و گفتگو

همانگونه که در بخش پیشین گفته شد، نخستین گام، همبستگی دادههای چاهنگاری با داده لرزهای است. پس از ایجاد همبستگی، موجک میانگین تهیه شد که در شکل ۷ تطابق موجک میانگین با چاه 3_HD و در جدول ۱ همبستگی پایانی هر چاه با بهره گیری از موجک میانگین نشان داده شد. به این فرآیند تطبیق دادههای چاه با دادههای لرزهای گفته می شود. در مرحله بعدی، کوشش شد بر پایه سرسازندهای چاه، برروی دادههای لرزهای، افقهای مورد نظر مشخص شوند که از اینرو می توان در شکل ۸ مدل نهایی از افقهای سهبعدی مشخص شده را دید. پس از ایجاد همبستگی مناسب، استخراج موجک میانگین، ایجاد افقهای مورد نظر برروی دادههای لرزهای، آماده آغاز فرآیند بازگردانی برای شناسایی امپدانس



شکل ۷ تطابق موجک میانگین با چاہ HD_3

-	
چاہ	ھمبستگی
HD_1	۸۱/۴ ٪
HD_2	V4/0 /.
HD_3	٨٨/٣ ٪.
HD_4	NQ/1 %
HD_5	٨٨/٣ ٪.
HD_6	AY/Y 7.

جک میانگین	از مو	بهره گیری	چاہ با	برای هر	پايانى	ھمبستگی	جدول ۱
------------	-------	-----------	--------	---------	--------	---------	--------



شکل۸ افق.های پایانی سهبعدی مشخص شده در کل پیکره سازند آسماری

همان طور که گفته شد، روش بازگردانی مورد استفاده در این پژوهش، بازگردانی بر پایه مدل است که می توان پارامترهای پایانی مدلسازی بازگردانی در جدول ۲ را دید. همچنین می توان نتیجه ارزیابی دادههای مدلسازی شده نسبت به دادههای واقعی، در محل هر چاه را در جدول ۳، نتیجه ارزیابی و بررسی امپدانس صوتی ایجاد شده با امپدانس صوتی واقعی موجود در چاه 10_HD را در شکل ۹ و نمایی از بُرش امپدانس صوتی مدلسازی شده در محل چاه 5_HD را در شکل ۱۰ دید.

پارامتر	مقدار
حدود مدل	•/•••4
اندازه ميانگين بلوک	۲ms
مقدار اوليه	١%.
ييشينه شمار تكرار	۸ بار

جدول ۲ پارامترهای بهینه مدل سازی پایانی بازگردانی

جدول ۳ نتایج ارزیابی بازگردانی پایانی نسبت به دادههای موجود در محل چاه

چاہ	تطابق ردلرز	خطای مدل سازی
HD_1	•/٩٨٣۶	•/٢•٨•
HD_2	•/٩٩۴٩	•/١٣٧۴
HD_3	•/9///٣	•/7191
HD_4	•/9974	•/٢۶٨٧
HD_5	•/٩٩١٩	•/103*•
HD_6	•/9/41	•/7099

HD_7	•/99•4	•/5198



شکل ۹ نتیجه ارزیابی و ببرسی امپادانس صوتی ایجاد شده در محل چاه HD_3



شکل ۱۰ نمایی از بُرش امپدانس صوتی مدلسازی شده در چاه HD_5

پس از اجرای فرآیند بازگردانی، امپدانس صوتی ایجاد شده بهعنوان یک نشانگر لرزهای خارجی نیز به کار میرود. در این گام باید در ابتدا دادههای موجود را نسبت به چاههای موجود ارزیابی کرد. در شکل ۱۱ نتیجه ارزیابی دادهها نسبت به چاهها اَورده شد که بر پایه توضیحات بخش پیشین، چاه HD_7 باعث ناپایداری مدلسازی می شود و حذف شد.



شکل ۱۱نتیجه ارزیابی دادهها بر پایه چاهها

پارامترهای بهینه مدلسازی نشان گرهای چندگانه در جدول ۴ آورده شد. همچنین بر پایه ارزیابی انجام گرفته بر نشان گرهای چندگانه، همان طور که در شکل ۱۲ نشان داده شد، ۱۱ نشان گر نخست به عنوان نشان گرهای بهینه انتخاب شد، چرا که خط قرمز نشان دهنده آن است که این شمار نشان گر باعث کاهش خطای ارزیابی می شود و در جدول ۵ نیز لیست نشان گرهای پایانی استخراج شده برای بر آورد تخلخل آورده شد.

پارامتر	مقدار
بیشینه شمار نشانگرها	۱۵
طول عملگر	١
مقدار اوليه	۰/۳۵
عملگر انحراف از مرکز	•

جدول ۴ پارامترهای بهینه مدلسازی نشانگرهای چندگانه



شکل ۱۲ نتایج ارزیابی نشانگرهای چندگانه پایانی

تطابق	خطا	نشانگر	هدف	شمار
·/VQQ&A	•/•۴•191	ریشه دوم امپدانس صوتی	تخلخل	1
·/VQQ·A4	•/•*•*19	لگاريتم امپدانس صوتي	تخلخل	٢
•/V۵۴•۶۲	•/•۴•۲۹١	امپدانس صوتی	تخلخل	٣
•/\49144	•/•۴•۳١٨	امپدانس صوتی	ريشه دوم تخلخل	۴
•/٧44409	•/•*•*1٨	ریشه دوم امپدانس صوتی	ريشه دوم تخلخل	٥

•/٧40.44	•/•*•0•9	مجذور امپدانس صوتي	ريشه دوم تخلخل	۶
•/\444	•/•*•001	معكوس امپدانس صوتي	مجذور تخلخل	V
•/\4•994	•/•*•99*	لگاريتم امپدانس صوتي	ريشه دوم تخلخل	Л
•/٧٤٨٤٣۵	•/•*•91	معكوس امپدانس صوتي	تخلخل	9
•/٧١٧٣۵٧	•/•*•999	مجذور امپدانس صوتي	لگاريتم تخلخل	1+
•//4914•	•/•*•	مجذور امپدانس صوتي	تخلخل	11
•/٧١١•٩٨	•/•*1••V	امپدانس صوتی	لگاريتم تخلخل	11

پس از مشخص شدن لیست نشان گرهای لرزهای بهینه، به طراحی و تنظیم پارامترهای شبکههای عصبی مختلف به گونهای یرداخته شد که مانع از رخ دادن پدیده بیش برازش شود. فرآیند بیش برازش فرآیندی است که در آن شبکه دارای کارکرد عالی در دسته دادههای آموزشی است اما کارکرد بسیار ضعیفی در دسته دادههای اعتبارسنجی دارد که علت اصلی آن تطابق بیش از حد سیستم با دسته دادههای آموزشی است. برای جلوگیری از این پدیده سعی شده است که پارامترهای بهینه به گونهای تعیین شوند که دارای بالاترین دقت آموزشی و کمترین خطای پیش بینی باشند، پس با روش آزمون و خطا و با در نظر گرفتن شرط بیان شده تلاش شده است که در تکرار دفعات بالا نیز نتایج کارکرد سیستم بررسی شود. در طراحی این شبکهها دو گزینه ابتدایی یعنی وجود روند خاص در میان دادهها و همچنین نوع کارکرد شبکهها کاملاً یکسان می باشد. در صورت وجود روند خاص، مثلاً روند افزایشی و یا کاهشی با افزایش ژرفا نیز باعث بهبود کارکرد شبکه می شود که البته در این پژوهش چنین نبوده است. همچنین، نوع کارکرد این شبکهها به حالت پیشربینی عددی با عنوان "به تصویر کشیدن" تنظیم شده است. یارامترهای بهینه شبکه MLFN در جدول ۶ نمایش داده شد. هرچه شمار گرهها و یا همان شمار نرونها در لایه نهان بیشتر باشد شبکه تنظیم شده دارای دقت بیشتر و خطای کمتری در بخش آموزشی دارد. اما اگر از شمار بهینه نرون فراتر رود باعث رخ دادن فرآیند بیش برازش می شود. از سوی دیگر، اگر شمار نرونها از شمار بهینه آنها كمتر باشد دقت كمي در برأورد خواهد داشت. مقدار بهينه شمار نرونها در لايه نهان، ۶ عدد است. يارامتر بعدي، بیشینه دفعات تکرار فرآیند است. زمانی که شمار دادهای آموزشی کم باشد، با بهرهگیری از تکرار فرآیند آموزش شبکه کوشش در تنظیم بهتر و دقیقتر آن خواهد شد که البته اگر دفعات تکرار بیش از مقدار بهینه شود باعث رخ دادن فرآیند بیش برازش میشود. مقدار بهینه بیشینه دفعات تکرار فرآیند، ۳ است. همچنین، پارامتر بعدی در واقع تعیین کننده شمار تکرار برای تنظیم شبکه است. برای حل روابط غیرخطی معمولاً با بکارگیری فرآیند تکرار و آموزش نیز به شناسایی روابط پیچیده پرداخته میشود (جدول ۶). مقدار این پارامتر کمتر از پارامتر بیشینه دفعات تکرار فرآیند، یعنی ۲ بار است.

[']Over Fitting 'Mapping

MLFN	پايانى	شبكه	بهينه	های	پارامتر	۶	جدول
------	--------	------	-------	-----	---------	---	------

چند لايه پيشخور	نوع شبکه عصبی
خير	آیا داده ها دار ای روند خاصبی می باشند؟
بر آور د عددی	نوع فرآيند
٦	تعداد گره ها در لایه نهان
٣	تعداد کل تکر ار
۲	تعداد تکر ار گر ادیان توام

در جدول ۷ پارامترهای بهینه شبکه PNN نمایش داده شده است. اولین پارامتر این شبکه، پارامتر سیگما و یا همان پارامتر Smoothing است که هر چه مقدار این پارامتر بیشتر باشد اثر نقاط اطلاعاتی اطراف داده مورد نظر در تعیین مقدار آن بیشتر خواهد شد. به عبارت دیگر ، تأثیر همسایگی نقاط اطلاعاتی بر هدف افزایش خواهد یافت. مقدار بهینه پارامتر یاد شده ۱۳ است. در بخش بعدی بازه مورد نظر، برای پارامتر سیگما تعیین می شود یعنی نقاط اطلاعاتی که در این بازه نسبت به هدف قرار دارند در بر آورد آن نقطه اطلاعاتی تأثیرگذار می باشند. اگر بازه تعیین شده بسیار کوچک باشد، شبکه اطلاعاتی را بر آورد می کند که پیوستگی خاصی با یکدیگر ندارند و اگر بازه مورد نظر خیلی بزرگ باشد اطلاعات بر آورد شده همانند یکدیگر بوده و قدرت جداسازی بر آورد شبکه کاهش می یابد. مقدار بهینه این بازه ۲۰۰ تا ۲۰۶ واحد است. روش ارزیابی نقطه به نقطه به علت ناهمگنی اطلاعات باعث کاهش می یابد. مقدار بهینه این بازه ۲۰۰ تا ۲۰۶ واحد است. روش ارزیابی نقطه به نقطه به علت ناهمگنی اطلاعات باعث کاهش راندمان کار می شود. پس بهتر است که مقیاس را بزرگ تر کرده و از شبکه به صورت چاه به چاه انتخاب شده است که علت آن هم گستردگی زیاد محیط مورد بررسی است که ارزیابی به صورت بقطه به نقطه به علت ناهمگنی اطلاعات باعث کاهش راندمان کار می شود. پس بهتر است که مقیاس را بزرگ تر کرده و از به شماه دفعات تکرار فرآیند آموزش است که در بخش پیشین شرح داده شد. مقدار بهینه این پارامتر ۳ بار است.

پايانى	PNN	شبكه	بهينه	های	پارامتر	۷	جدول
--------	-----	------	-------	-----	---------	---	------

احتمالي	نوع شبكه عصبي
خير	آیا داده ها دارای روند خاصی می باشند؟
بر آورد عددی	نوع فرآيند
١٣	تعداد سیگماهای مورد استفاده
•/1•• = ٣/٤••	مقدار سیگمای مورد استفاده
چاەبەچاە	نوع ارزيابي
٣	تعداد تکر ار گرادیان توام

در آخر پارامترهای بهینه شبکه RBF در جدول ۸ دیده می شود. در این شبکه از پارامتر هموارکننده به علت توانایی بالا و دقت قابل قبول در بر آورد نقاط اطلاعاتی نیز بهره گیری نشده است؛ زیرا به کارگیری آن باعث کاهش دقت و افزایش همانندی میان اطلاعات بر آورد شده می شد. همچنین، محاسبه پارامتر سیگما به صورت هو شمند انتخاب شده است که در این حالت سیستم کو شش می کند با بهره گیری از روش رگر سیون غیر خطی، مناسب ترین مقدار نشان گر فاصله ای را برای نقاط اطلاعاتی مورد نظر تعیین کند. نیاز به یادآوری است که با کاهش مقدار پارامتر سیگما وزنهای به دست آمده به مقادیر آموز شی همگرا می شوند و بالعکس. همچنین، تفاوت پارامتر هموارکننده یاد شده در جدول ۶ با پارامتر سیگما این است که پارامتر سیگما بهدلیل تأثیرگذاری بر نشانگر فاصله، بر شباهت بین نقاط اطلاعاتی برآورد شده با نقاط اطلاعاتی آموزشی نیز تأثیرگذار است. همواره در مدلسازیها یک مقدار اولیه ⁽به ورودیهای یک شبکه برای ایجاد پایداری و داشتن کارکرد نزدیک به واقعیت، به منظور در نظر گرفتن نوفه موجود در دادهها اضافه می شود که مقدار آن در این پژوهش ۱۰۰٪ و یا یک واحد است. این مقدار اولیه در تعیین وزن شبکه تأثیرگذار است. و اما آخرین پارامتر شبکه RBF، دستهبندی کردن دادهها است. در پژوهشهایی که دادههای مورد استفاده دارای ویژگیهای همانند و نزدیک به یکدیگر هستند، دستهبندی دادهها و نسبت دادن نقاط اطلاعاتی مورد نظر به دستههای ایجاد شده باعث افزایش دقت اطلاعات برآورد شده می گردد. اما در این پژوهش به دلیل ناهمگنی و شباهت کم اطلاعات مورد استفاده، از دستهبندی دادهها استفاده نشد.

پارامتر	مقدار
آیا دادههای روند خاصی دارند؟	خير
پارامتر هموارکننده	ھيچ
محاسبه پارامتر سیگما	هوشمند
مقدار اوليه	۱۰۰٪
آیا میخواهید از دستهبندی استفاده شود؟	خير

جدول ۸ پارامترهای بهینه شبکه RBF پایانی

پس از تعیین و طراحی شبکههای بهینه، با استفاده از خطای مجذور میانگین ریشهها^تو ضریب همبستگی نیز به ارزیابی کارکرد شبکهها پرداخته شد. با استفاده از ضریب همبستگی به توان و دقت شبکه در برآورد پارامتر مورد نظر و با استفاده از RMSE نیز به توان شبکه در شناسایی روند تغییرات آن نیز میتوان پی برد. نتایج بهدست آمده از کارکرد شبکهها در برآورد تخلخل چاه 1_HD و 6_HD نیز بهترتیب در جدولهای ۹ و ۱۰ آورده شده است.

روش	RMSE	ضريب همبستكي
RBFN	•/•199•14	•///908/
PNN	•/•19/96•	•/٩١٧٨١۵
MLFN	•/•701904	•/٨۶٣٠١٧

جدول ۹ کارکرد شبکهها در برآورد تخلخل چاه HD_1

جدول ۱۰ کارکرد شبکهها در بر آورد تخلخل چاه HD_6

روش	RMSE	ضریب همبستگی
RBFN	•/•۵۲۴۸۲۵	•/9774•4
PNN	•/•937758	•/VI•۴۷۳۵
MLFN	•/•V99٣•٢	•/4•////.

Prewhitening

^{*}Root Mean Square Error (RMSE)

نتيجهگيرى

بر پایه جدولهای ۹ و ۱۰، شبکه MLFN دارای ضعیف ترین کارکرد بوده چرا که بالاترین خطا و کمترین ضریب همبستگی را ثبت کرده است. اما دو شبکه دیگر دارای کارکرد بسیار نزدیک به هم بودهاند که البته مقدار اندکی شبکه PNN نسبت به شبکه RBFN در دقت برآورد تخلخل و همچنین، در شناسایی روند تغییرات آن کارکرد بهتری داشت. در رابطه با شبکههای باقیمانده، در این چاه علی غم بهتر بودن ضریب همبستگی PNN، شبکه RBFN دارای دقت بالاتری در برآورد تخلخل در چاه 6_HD بود. بنابراین، شبکه MLFN دارای بدترین کارکرد نسبت به سایر شبکهها در برآورد تخلخل هم در بخش درونیابی و هم در بخش برونیابی بود. شبکه RBFN کارکرد خوب و قابل قبولی در برآورد تخلخل هم در بخش داشت، اما برونیابی بخشی آن باعث برتری این شبکه شد و نشان دهنده قدرت بالای شبکه در شناسایی روند موجود میان پارامترهای گوناگون و تعمیم پذیری آن است که باید این شبکه را بهعنوان بهترین شبکه برای برونیابی تخلخل در بین این سه شبکه دانست. شبکه PNN بهترین کارکرد را در برآورد تخلخل در بنین این مه شبکه دانست. می می وان قابل اعتمادترین کارکرد را در برآورد تخلخل در بین این مه شبکه برای موانیابی دانست. می می می این می می می در این شبکه در ایم می می می می می می این می می می می می این مه شبکه دانست. شبکه RDFN داست، اما در بخش برونیابی قدرت برآورد کمتری نسبت به می شبکه داشت. شبکه برای مطالعات درونیابی دانست، اما در بخش برونیابی قدرت برآورد کمتری نسبت به RBFN داشت.

سپاسگزاری

از گروه مهندسی نفت و معدن دانشگاه بینالمللی امام خمینی برای فراهم کردن زمینه این پژوهش و از شرکت نفت فلات قاره برای دادههای نفتی مورد نیاز سپاس گزاریم.

نشانهها و نمادها

MLFN: شبکه عصبي پيشخور چند لايه RBFN: شبکه عصبی شعاع مبنا PNN: شبکه عصبی احتمالی MLP: شبکه چند لایه M: تعداد ورودي تابع جند لايه ادراكي K: تعداد گرەھای شبکه چند لایه ادراکی xTj: ورودی شبکه چند لایه ادراکی y(1)kj: خروجي لايه اول شبكه MLP y(2)j: ورودي لايه نهان شبكه سه لايهاي MLP z(2)j: خروجي پاياني شبکه MLP Si و Si: نمونههای شناخته شده در شبکه RBF Xn: نمونه ناشناخته شبكه RBF Wi: وزن بهدست آمده برای شبکه RBF Φi ويا g: تابع پايه شبكه RBF ∑: پار امتر ہموارساز، بی بعد RBF RBF فاصله مقياسي در شبكه : $\frac{d^{*-0}}{\sigma^{*}}$ y(Xa): خروجی پایانی شبکه RBF On(xi): خروجي شبکه PNN D(x, xi): فاصله بین نمونه مورد نظر با دادههای آموزشی در شبکه PNN Pj: فاكتور مقياس فاصله در شبكه PNN

References

[1] AMINI, A., MOVAHED, B., BEHZAD, ASIRI, H., and MARZAYI, TABESH, F., 2014, Design of Artificial Neural Network for Prediction of Porosity of Asmari Reservoir in Rag-Sefied Field Using Logarithmic and Porous Porosity Data: 3rd National Oil, Gas and Petrochemical Conference, Gachsaran, Iran.4-5.

[2] ANEES, M., 2013, Seismic attribute analysis for reservoir characterization: 10th Biennial International Conference and Exposition on the theme "Changing Landscapes in Geophysical Innovations", India, 119-122.

[3] ASOODEH, M., and BAGHERIPOUR, P., 2013, Core porosity estimation through different training approaches for neural network: back-propagation learning vs. genetic algorithm: International Journal of Computer Applications, **63**, 5:11–15.

[4] BEDI, J., and TOSHNIWAL, D., 2019, PP-NFR: an improved hybrid learning approach for porosity prediction from seismic attributes using non-linear feature reduction: Journal of Applied Geophysics, **166**, 22-32.

[5] CAO, J., YANG, J., WANG, Y., WANG, D., and SHI, Y., 2015, Extreme Learning Machine for Reservoir Parameter Estimation in Heterogeneous Sandstone Reservoir: Mathematical Problems in Engineering, **287816**, 1-10.

[6] CHOPRA, S., and MARFURT, K.J., 2007, Seismic Attributes for Prospect Identification and Reservoir Characterization: (chapter 1) 1st ed. Society of Exploration Geophysicists. 1-24.

[7] ELKATANY, S., TARIQ, Z., MAHMOUD, M., and ABDULRAHEEM, A., 2018, New insights into porosity determination using artificial intelligence techniques for carbonate reservoirs: Petroleum Journal, **4**, 4:1-11.

[8] EZEKWE, J.N., 2003, Applied Reservoir Management Principles with Case Histories: SPE Annual Technical Conference and Exhibition. Colorado. 5-8.

[9] FAUSETT, L.V., 1994, Fundamentals of Neural Networks Architectures: Algorithms and Applications (chapter 1) 1st ed. Pearson. 3-4

[10] GHARECHELOU, S., AMINI, A., KADKHODAIE-ILKHCHI, A., and MORADI, B., 2015, An integrated approach for determination of pore-type distribution in carbonate-siliciclastic Asmari Reservoir, CHESHMEH-KHOSH Oilfield, SW Iran: Journal of Geophysics and Engineering, **12**, 793-809.

[11] GHAZBAN, F., 2007, Petroleum Geology of the Persian Gulf (chapter 9) 1st ed. Tehran, Tehran University and National Iranian Oil Company publication, 586-587.

[12] GHOLAMI, A., and ANSARI, H.R., 2017, Estimation of porosity from seismic attributes using a committee model with bat-inspired optimization algorithm: Journal of Petroleum Science and Engineering, **152**, 238-249.

[13] HOSSEINI, A., ZIAII, M., KAMKAR ROUHANI, A., ROSHANDEL, A., GHOLAMI, R., and HANACHI, J., 2011, Artificial Intelligence for prediction of porosity from Seismic Attributes: Case study in the Persian Gulf: Iranian Journal of Earth Sciences, **3**. **2**:168-174.

[14] HUUSE, M., and FEARY, D.A., 2005, Seismic inversion for acoustic impedance and porosity of Cenozoic cool-water carbonates on the upper continental slope of the Great Australian Bight: Marine Geology, **215**, 3-4:123-134.

[15] ITURRARÁN-VIVEROS, U., and PARRA, J.O., 2014, Artificial Neural Networks applied to estimate permeability, porosity and intrinsic attenuation using seismic attributes and well-log data: Journal of Applied Geophysics, **107**, 45-54.

[16] MCCULLOCH, W.S., and PITTS, W., 1943, A logical calculus of the ideas immanent in nervous activity: Bulletin of Mathematical Biophysics, **5**, 115–133.

[17] MCPHEE, C., REED, J., and ZUBIZARRETA, I., 2015, Core Analysis: A Best Practice Guide, (chapter 8) 1st ed. Edinburgh, Elsevier Publication, 347-448.

[18] MOJEDDIFAR, S., KAMALI, G., RANJBAR, H., and SALEHIPOUR BAVARSAD, B., 2014, A comparative study between a pseudo-forward equation [pfe] and intelligence methods for the characterization of the North Sea reservoir: International Journal of Mining and Geo-Engineering, **48**. 2:173–190.

[19] ORR, M.J., 1996, Introduction to Radial basis function neural networks: Research Report for the Institute of Adaptive and Neural Computation, University of Edinburgh. 9-11.

[20] POWELL, M.J.D., 1987, Radial basis functions for multivariable interpolation: a review, Algorithms for Approximation: Clarendon. 143–167.

[21] RONEN, S., SCHULTZ, P.S., HATTORI, M., and CORBETT, C., 1994, Seismic guided estimation of log properties, Part 1, 2 and 3: The Leading Edge, **13**: 305-10, 674-678, 770-776.

[22] RUSSELL, B.H., 1988, Introduction to seismic inversion methods (Chapter 8) 1th ed. Calgary, Society of exploration Geophysicist, 1-14.

[23] RUSSELL, B.H., 2004, The application of multivariate statistics and neural networks to the prediction of reservoir parameters using seismic attributes: Ph.D. thesis, Faculty of Graduate Studies, Dissertation University of Calgary. 17-18.

[24] SOLEIMANI, B., BAHADORI, A., and MENG, F., 2013, Microbiostratigraphy, microfacies and sequence stratigraphy of upper cretaceous and Paleogene sediments, Hendijan oil field, Northwest of Persian Gulf, Iran: Natural Science, **5**. 11:1165-1182.

[25] SPECHT, D.F., 1990, Probabilistic neural networks: Neural Networks, 3, 1:109–118.

[26] TARANTOLA, A., 2005, Using the Solution of the Inverse Problem, 1st ed. Paris, Society for Industrial and Applied Mathematics, 37-38.

[27] YAZDANIAN, J., and NOORI, B., 2007, Geological Final Report-Well HD_7, Iranian Offshore Oil Company, 57.

Comparison of the function of conventional neural networks for estimating porosity in one of the southeastern Iranian oil fields

Farshad Tofighi¹, Parviz Armani^{2[1]}, Ali Chehrazi³, Andisheh Alimoradi⁴

¹Department of Mining, Faculty of Engineering, Imam Khomeini International University

² Department of Geology, Faculty of Sciences, Imam Khomeini International University

³Head of Exploration Project Management, Iranian Offshore Oil Company

⁴Department of Mining, Faculty of Engineering, Imam Khomeini International University

In the oil industry, artificial intelligence is used to identify relationships, optimize, estimate and classify porosity. One of the most important steps in evaluating the petrophysical parameters of the reservoir is to identify the porosity properties. The main purpose of this study is to compare the accuracy and generalizability of three multilayer feed neural networks (MLFNs), radius base function networks (RBFNs) and probabilistic neural networks (PNNs) to estimate porosity using seismic properties. In this regard, geological data of 7 wells were evaluated from an offshore oil field in Hindijan in the northwest of the Persian Gulf basin. Acoustic impedance was estimated using model-based inversion method and then the mentioned neural networks were designed using optimal seismic properties and evaluated by stepwise regression method. Finally, it became clear that the MLFN model did not work well for estimating porosity. PNN has the best performance accuracy in porosity interpolation, but RBFN generalizability is better.

Keywords: seismic inversion, porosity estimation, MLFN, RBFN, PNN